

Corrigé 1

Exercice 1 : Calculs avec l'opérateur $\vec{\nabla}$

Soit $f(\vec{r}, t)$ un champ scalaire et $\vec{u}(\vec{r}, t)$ un champ vectoriel, dépendant tous deux du temps t et de la position \vec{r} . Vérifier la validité des relations suivantes et indiquer si chacun des membres est un champs scalaire ou vectoriel.

- (a) $\vec{\nabla} \cdot (f\vec{u}) \stackrel{?}{=} \vec{u} \cdot \vec{\nabla} f + f\vec{\nabla} \cdot \vec{u}$
- (b) $(\vec{u} \cdot \vec{\nabla})f \stackrel{?}{=} (\vec{\nabla} \cdot \vec{u})f$
- (c) $\vec{\nabla} \cdot \frac{\partial}{\partial t} \vec{u} \stackrel{?}{=} \frac{\partial}{\partial t} \vec{\nabla} \cdot \vec{u}$
- (d) $(\vec{u} \cdot \vec{\nabla})\vec{u} \stackrel{?}{=} \vec{u} \cdot (\vec{\nabla} \times \vec{u})$

Indication : Calculer ces expressions en coordonnées cartésiennes.

Solution :

- (a) En coordonnées cartésiennes, on trouve pour
— Le membre gauche :

$$\begin{aligned}\vec{\nabla} \cdot (f\vec{u}) &= \begin{pmatrix} \partial_x \\ \partial_y \\ \partial_z \end{pmatrix} \cdot \left(f \begin{pmatrix} u_x \\ u_y \\ u_z \end{pmatrix} \right) \\ &= \begin{pmatrix} \partial_x \\ \partial_y \\ \partial_z \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} fu_x \\ fu_y \\ fu_z \end{pmatrix} \\ &= \partial_x(fu_x) + \partial_y(fu_y) + \partial_z(fu_z)\end{aligned}$$

Ce terme est un champ scalaire.

— Le membre de droite :

$$\begin{aligned}\vec{u} \cdot \vec{\nabla} f + f\vec{\nabla} \cdot \vec{u} &= \begin{pmatrix} u_x \\ u_y \\ u_z \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} \partial_x f \\ \partial_y f \\ \partial_z f \end{pmatrix} + f \begin{pmatrix} \partial_x \\ \partial_y \\ \partial_z \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} u_x \\ u_y \\ u_z \end{pmatrix} \\ &= u_x \partial_x f + u_y \partial_y f + u_z \partial_z f + f \partial_x u_x + f \partial_y u_y + f \partial_z u_z \\ &= \partial_x(fu_x) + \partial_y(fu_y) + \partial_z(fu_z)\end{aligned}$$

Ce terme est un champ scalaire identique au membre de gauche.

⇒ La relation (a) est donc vérifiée.

- (b) En coordonnées cartésiennes, on trouve pour
— Le membre de gauche :

$$\begin{aligned}(\vec{u} \cdot \vec{\nabla})f &= \left(\begin{pmatrix} u_x \\ u_y \\ u_z \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} \partial_x \\ \partial_y \\ \partial_z \end{pmatrix} \right) f \\ &= (u_x \partial_x + u_y \partial_y + u_z \partial_z) f \\ &= u_x \partial_x f + u_y \partial_y f + u_z \partial_z f\end{aligned}$$

Ce terme est un champ scalaire.

— Le membre de droite :

$$\begin{aligned}
 (\vec{\nabla} \cdot \vec{u})f &= \left(\begin{pmatrix} \partial_x \\ \partial_y \\ \partial_z \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} u_x \\ u_y \\ u_z \end{pmatrix} \right) f \\
 &= (\partial_x u_x + \partial_y u_y + \partial_z u_z) f
 \end{aligned}$$

Ce terme est aussi un champ scalaire, mais différent du membre de gauche.

⇒ La relation (b) n'est donc pas correcte.

(c) En coordonnées cartésiennes, on trouve pour

— Le membre de gauche :

$$\begin{aligned}
 \vec{\nabla} \cdot \frac{\partial}{\partial t} \vec{u} &= \begin{pmatrix} \partial_x \\ \partial_y \\ \partial_z \end{pmatrix} \cdot \frac{\partial}{\partial t} \begin{pmatrix} u_x \\ u_y \\ u_z \end{pmatrix} \\
 &= \begin{pmatrix} \partial_x \\ \partial_y \\ \partial_z \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} \partial_t u_x \\ \partial_t u_y \\ \partial_t u_z \end{pmatrix} \\
 &= \partial_x \partial_t u_x + \partial_y \partial_t u_y + \partial_z \partial_t u_z
 \end{aligned}$$

Ce terme est un champ scalaire.

— Le membre de droite :

$$\begin{aligned}
 \frac{\partial}{\partial t} \vec{\nabla} \cdot \vec{u} &= \frac{\partial}{\partial t} (\partial_x u_x + \partial_y u_y + \partial_z u_z) \\
 &= \partial_t \partial_x u_x + \partial_t \partial_y u_y + \partial_t \partial_z u_z
 \end{aligned}$$

Ce terme aussi un scalaire.

⇒ Puisque les dérivées partielles sont commutatives (par exemple $\partial_x \partial_t u_x = \partial_t \partial_x u_x$), la relation (c) est valable.

(d) En coordonnées cartésiennes, on trouve pour

— Le membre de gauche :

$$\begin{aligned}
 (\vec{u} \cdot \vec{\nabla}) \vec{u} &= \left(\begin{pmatrix} u_x \\ u_y \\ u_z \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} \partial_x \\ \partial_y \\ \partial_z \end{pmatrix} \right) \begin{pmatrix} u_x \\ u_y \\ u_z \end{pmatrix} \\
 &= (u_x \partial_x + u_y \partial_y + u_z \partial_z) \begin{pmatrix} u_x \\ u_y \\ u_z \end{pmatrix} \\
 &= \begin{pmatrix} u_x \partial_x u_x + u_y \partial_y u_x + u_z \partial_z u_x \\ u_x \partial_x u_y + u_y \partial_y u_y + u_z \partial_z u_y \\ u_x \partial_x u_z + u_y \partial_y u_z + u_z \partial_z u_z \end{pmatrix}
 \end{aligned}$$

Ce terme est un champ vectoriel.

— Le membre de droite est le produit scalaire du vecteur \vec{u} et du vecteur $\vec{\nabla} \times \vec{u}$, qui est forcément un champ scalaire.

⇒ Comme le membre de gauche est un champ vectoriel et le membre de droite est un scalaire, la relation (d) ne peut pas être valable.

Exercice 2 : Gradient en coordonnées cartésiennes et sphériques

Dans le cours, nous avons défini $\vec{\nabla}f$, $\vec{\nabla} \cdot \vec{u}$ et $\vec{\nabla} \times \vec{u}$ en coordonnées cartésiennes, mais ces opérateurs sont indépendants du système de coordonnées. On va illustrer ceci avec un exemple. On considère la fonction suivante :

$$f(\vec{r}) = \exp\left(-\frac{|\vec{r}|}{\lambda}\right)$$

- (a) Calculer $\vec{\nabla}f$ en repérant \vec{r} avec un système de coordonnées cartésiennes.
- (b) Calculer $\vec{\nabla}f$ en repérant \vec{r} avec un système coordonnées sphériques. Utiliser le formulaire.

Solution :

- (a) En considérant un des coordonnées cartésiennes (x, y, z) , on a $|\vec{r}| = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}$. On peut donc écrire :

$$f(x, y, z) = \exp\left(-\frac{\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}}{\lambda}\right)$$

Avec ce système de coordonnées, on a :

$$\begin{aligned} \vec{\nabla}f &= \vec{e}_x \frac{\partial}{\partial x} \left(\exp\left(-\frac{\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}}{\lambda}\right) \right) + \vec{e}_y \frac{\partial}{\partial y} \left(\exp\left(-\frac{\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}}{\lambda}\right) \right) \\ &\quad + \vec{e}_z \frac{\partial}{\partial z} \left(\exp\left(-\frac{\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}}{\lambda}\right) \right) \\ &= \vec{e}_x \cdot \left(-\frac{1}{\lambda}\right) \exp\left(-\frac{\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}}{\lambda}\right) \frac{2x}{2\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}} \\ &\quad + \vec{e}_y \cdot \left(-\frac{1}{\lambda}\right) \exp\left(-\frac{\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}}{\lambda}\right) \frac{2y}{2\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}} \\ &\quad + \vec{e}_z \cdot \left(-\frac{1}{\lambda}\right) \exp\left(-\frac{\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}}{\lambda}\right) \frac{2z}{2\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}} \\ &= -\frac{x}{\lambda|\vec{r}|} \exp\left(-\frac{|\vec{r}|}{\lambda}\right) \vec{e}_x - \frac{y}{\lambda|\vec{r}|} \exp\left(-\frac{|\vec{r}|}{\lambda}\right) \vec{e}_y - \frac{z}{\lambda|\vec{r}|} \exp\left(-\frac{|\vec{r}|}{\lambda}\right) \vec{e}_z \\ &= -\frac{\vec{r}}{\lambda|\vec{r}|} \exp\left(-\frac{|\vec{r}|}{\lambda}\right) \end{aligned}$$

- (b) Supposons maintenant des coordonnées sphériques (r, θ, φ) , tel que $r = |\vec{r}|$. On peut alors écrire :

$$f(r, \theta, \varphi) = \exp\left(-\frac{r}{\lambda}\right)$$

Avec ce système de coordonnées, on a :

$$\begin{aligned} \vec{\nabla}f &= \vec{e}_r \frac{\partial f}{\partial r} + \vec{e}_\theta \frac{1}{r} \frac{\partial f}{\partial \theta} + \vec{e}_\varphi \frac{1}{r \sin \theta} \frac{\partial f}{\partial \varphi} \\ &= \vec{e}_r \frac{\partial}{\partial r} \left(\exp\left(-\frac{r}{\lambda}\right) \right) + \vec{0} + \vec{0} \\ &= -\frac{\vec{e}_r}{\lambda} \exp\left(-\frac{r}{\lambda}\right) \end{aligned}$$

Sachant que $\vec{e}_r = \vec{r}/r$, on retrouve bien le résultat obtenu avec l'opérateur gradient exprimé avec un système des cartésiennes.

Exercice 3 : Plus d'exemples en coordonnées sphériques

Pour un vecteur position \vec{r} , on définit la fonction suivante : $f(\vec{r}) = \frac{1}{|\vec{r}|}$. En utilisant un système de coordonnées sphériques répondre aux questions suivantes :

- Calculer $\vec{\nabla} f = \vec{F}$.
- Que vaut $\vec{\nabla} \cdot \vec{F}$?
- Que vaut $\vec{\nabla} \times \vec{F}$? Pourriez-vous deviner le résultat ?

Indication : utiliser le formulaire du cours.

Solution :

- Si on considère un système de coordonnées sphériques (r, θ, ϕ) tel que $r = |\vec{r}|$, on a alors $f(r, \theta, \phi) = \frac{1}{r}$. A l'aide du formulaire du cours, on peut écrire :

$$\begin{aligned}\vec{\nabla} f &= \frac{\partial f}{\partial r} \vec{e}_r + \frac{1}{r} \frac{\partial f}{\partial \theta} \vec{e}_\theta + \frac{1}{r \sin \theta} \frac{\partial f}{\partial \phi} \vec{e}_\phi \\ &= -\frac{1}{r^2} \vec{e}_r\end{aligned}$$

D'où $\vec{F} = -\vec{e}_r/r^2$.

- De même, avec $\vec{F} = F_r \vec{e}_r + F_\theta \vec{e}_\theta + F_\phi \vec{e}_\phi$ on a :

$$\begin{aligned}\vec{\nabla} \cdot \vec{F} &= \frac{1}{r^2} \frac{\partial}{\partial r} (r^2 F_r) + \frac{1}{r \sin \theta} \frac{\partial (F_\theta \sin \theta)}{\partial \theta} + \frac{1}{r \sin \theta} \frac{\partial F_\phi}{\partial \phi} \\ &= \frac{1}{r^2} \frac{\partial}{\partial r} \left(\frac{-r^2}{r^2} \right) \\ &= 0\end{aligned}$$

- En prenant l'expression du rotationnel en coordonnées sphériques, on a :

$$\begin{aligned}\vec{\nabla} \times \vec{F} &= \frac{1}{r \sin \theta} \left(\frac{\partial (F_\phi \sin \theta)}{\partial \theta} - \frac{\partial F_\theta}{\partial \phi} \right) \vec{e}_r + \frac{1}{r} \left(\frac{1}{\sin \theta} \frac{\partial F_r}{\partial \phi} - \frac{\partial (r F_\phi)}{\partial r} \right) \vec{e}_\theta + \left(\frac{\partial (r F_\theta)}{\partial r} - \frac{\partial F_r}{\partial \theta} \right) \vec{e}_\phi \\ &= \vec{0}\end{aligned}$$

On pouvait deviner le résultat car pour toute fonction f , on a $\vec{\nabla} \times (\vec{\nabla} f) = \vec{0}$ (une relation qui est facile à démontrer en coordonnées cartésiennes).

Exercice 4 : Calcul de flux

On considère un tuyau rectangulaire de section S et d'axe selon \vec{e}_z . Un liquide, de densité volumique ρ_0 constante, coule dans le tuyau à une vitesse fluide constante $\vec{u}_0 = u_0 \vec{e}_z$.

- Quel est le flux de masse à travers la section du tuyau (on considère la section S perpendiculaire à l'axe \vec{e}_z) ?
- A présent, on considère une surface S' , identique à S , mais qui n'est pas perpendiculaire à \vec{e}_z . Comment écrivez-vous le flux de masse à travers S' ? Ce flux est-il égal à celui calculé précédemment ?

Rappel : Le flux d'une quantité A à travers une surface S est défini comme la quantité de A qui traverse S par unité de temps.

Remarque : on ne veut pas utiliser la relation $\phi = \iint_{S'} d\phi = \iint_{S'} \rho \vec{u}_0 \cdot d\vec{S}'$ vue dans le cours. Le but de cet exercice est de la dériver.

Solution :

- (a) Dans ce premier cas, on a $\vec{u}_0 = u_0 \vec{e}_z$ perpendiculaire à S . De plus le fluide étant incompressible, sa densité volumique ρ est constante et donc $\rho = \rho_0$.

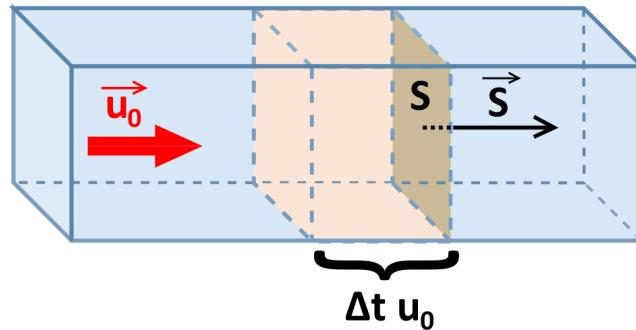
Le volume du fluide qui traverse la surface S dans un temps Δt est un pavé droit de section S et de longueur $\Delta t \cdot u_0$ (voir figure). Ce volume contient une masse $\Delta m = \rho_0 \Delta V = \rho_0 S u_0 \Delta t$. On trouve donc que le flux de masse ϕ à travers la surface S est donné par :

$$\phi = \frac{\Delta m}{\Delta t} = \rho_0 u_0 S$$

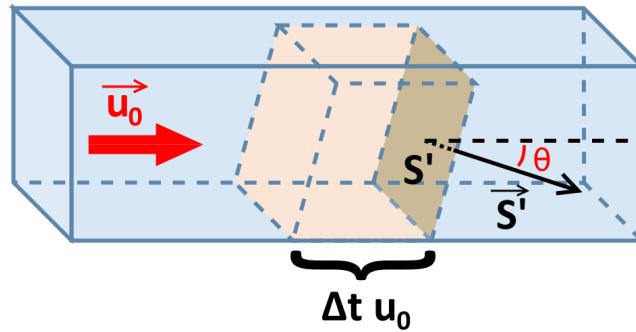
Remarque : Quelle est la dimension de ϕ ?

$[\phi] = m^2 \frac{kg}{m^3 s} = \frac{kg}{s}$, c'est à dire la quantité de masse qui traverse la surface S par seconde.

Souvent, on parle aussi de flux volumétrique $\phi_v = \text{Surface} \cdot u_0$ avec $[\phi_v] = m^2 \frac{m}{s} = \frac{m^3}{s}$, soit un volume qui traverse la surface S par seconde.



- (b) Cette fois-ci, la vitesse n'est pas perpendiculaire à la surface. On définit l'angle θ , qui est l'angle entre \vec{u}_0 et le vecteur surface \vec{S}' (comme indiquée dans la 2ème figure).



Dans ce cas, le volume $\Delta V'$ du fluide qui traverse la surface S' dans un temps Δt est celui d'un parallélépipède. En prenant en compte l'inclinaison des faces d'entrée et de sortie, on obtient $\Delta V' = \Delta t \cdot u_0 \cdot S' \cos(\theta)$. On trouve donc le flux de masse ϕ à travers la surface S' :

$$\phi = \rho_0 u_0 S' \cos(\theta)$$

Et comme les surfaces S' et S sont les mêmes, $S = S'$, on a :

$$\phi = \rho_0 u_0 S \cos(\theta)$$

Le flux est donc plus petit que dans le point (a) dans le cas où $\theta \neq 0$. Notez que l'avant-dernière expression peut aussi être écrite comme $\phi = \rho_0 \vec{u}_0 \cdot \vec{S}'$. Si la vitesse \vec{u}_0 n'est pas constante dans l'espace et/ou si la surface S' n'est pas plane, ce résultat reste valable si l'on considère un élément infinitésimal de surface : $d\phi = \rho_0 \vec{u}_0 \cdot d\vec{S}'$ et $\phi = \iint_{S'} d\phi = \iint_{S'} \rho \vec{u}_0 \cdot d\vec{S}'$. On appelle $\rho \vec{u}_0$ la densité de flux de masse.